

Okinawa型ロボット・組み込みシステム

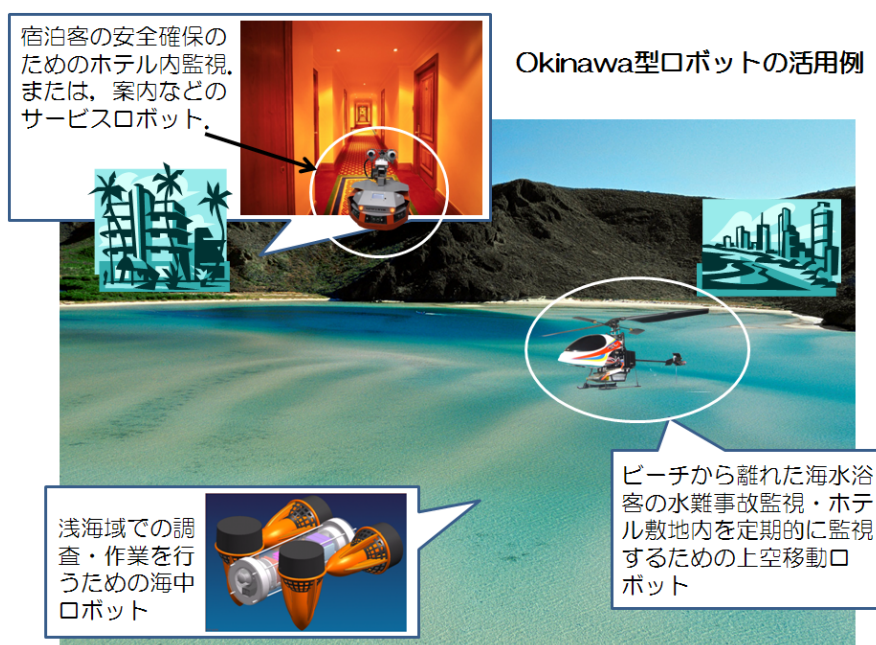
メディア情報工学科 姉崎 隆

Okinawa型ロボット研究開発を通じた産学コラボレーション

【要約】

OKINAWA型産業振興プロジェクト(<http://www.okinawa-cluster.jp/>)に連携し、“沖縄ならではの”の新事業創出やイノベーションの促進のため、ロボットおよび組み込み技術分野における研究会を開催し、技術情報の交換および研究開発人材の育成・研鑽を推進している。さらに沖縄高専におけるロボット教育研究において、産学の支援を得つつ、Okinawa型ロボット開発の取り組みを進めている。

具体的には、機械システム工学科武村研究室・メディア情報工学科タンスリヤボン研究室・姉崎研究室のシーズをもとに、当面の研究開発目標として下図のような、海に面したホテルや、海辺・浅瀬において用いるロボットの開発に取り組んでいる。



【成果】

上空移動ロボットのシーズを活用し、OKINAWA型産業振興プロジェクト会員企業の支援を得て、MDDロボットチャレンジ2009 (<http://www.ertl.jp/ESS/2009/mdd.html>)に参加。監視カメラの技術を用いた飛行船制御を実践した。

飛行船ロボットの開発に際して、学生と企業とのコラボレーションを進めることで、実践的な技術者の育成を図った。



YouTube(<http://www.youtube.com/watch?v=Pwjvnf2rP7w>)に投稿した MDDロボットチャレンジ2009 沖縄高専飛行船画像